

LDMEC 路侧边缘计算单元



LDMEC路侧边缘计算单元,是路侧感知系统的核心组件,主要用于边缘感知和融合计算。LDMEC内置高性能GPU与自研AI感知融合算法,可对激光雷达、摄像头等路侧传感设备采集的数据进行计算处理,从而有效识别出交通参与者并进行目标分类,输出目标的位置、速度、轨迹、属性等信息数据,并将感知数据传输到RSU(路侧单元)或上一级功能开发平台进行应用。

核心优势

- 领先的AI感知算法
- 低延时传输
- 高效数据处理
- 目标级感知结果输出
- 软硬一体高性能
- 支持多款路侧激光雷达传感器

产品功能

目标感知	具备目标识别、目标分类、目标跟踪等功能。
目标级参数	目标ID、分类、速度、加速度、位置、航向角、尺寸等参数。
多源融合	实现激光雷达、摄像头等传感器采集数据的特征及目标级融合,提升感知精度。
全时感知	不依赖外界自然光照条件,24小时全天候感知,在雨雾等恶劣天气时能稳定感知。

产品参数

处理器	NVIDIA Jetson AGX Orin 32GB
性能	200 TOPS
内存	32 GB 64 bit LPDDR4 204 GB/s
USB接口	4×USB 3.0 TYPE A / 1×USB 2.0 TYPE C
功耗	40W/60W
工作温度	-20°C-60°C

